

การใช้งานระบบ Machine Vision สำหรับงาน หุ่นยนต์ และอัตโนมัติ

Machine Vision Design for Robotic and Automation

วันที่จัด	รุ่น 1 : วันพฤหัสบดีที่ 6 – วันศุกร์ที่ 7 พฤษภาคม 2564	สมาชิก	6,000 + 420 (VAT 7%) = 6,420 บาท
เวลา	09:00 – 16:30 น. (ลงทะเบียนเวลา 08.00 น.) รับประทานอาหาร 15 ท่าน	(สมาชิก ส.ส.ท., นักศึกษาปริญญาตรี, หน่วยงานราชการ, รัฐวิสาหกิจ)	
สถานที่	ห้องสัมมนา สมาคมส่งเสริมเทคโนโลยี (ไทย-ญี่ปุ่น) ช.พัฒนาการ 18	บุคคลทั่วไป	6,500 + 455 (VAT 7%) = 6,955 บาท

การพัฒนาที่รวดเร็วของภาคอุตสาหกรรม ความต้องการสินค้าที่มีคุณภาพสูง และการแข่งขันที่สูงขึ้นเพื่อที่จะทำของได้ดีและราคาถูก เพื่อลดต้นทุน ทำให้การนำระบบ automation และหุ่นยนต์เพื่อแทนแรงงานคน ได้มีการนำมาใช้อย่างกว้างขวาง และแพร่หลายมาก ส่วนหนึ่งของระบบอัตโนมัติและหุ่นยนต์ที่ขาดไม่ได้ก็คือระบบกล้อง Machine Vision ซึ่งเปรียบเสมือนเป็นตาของหุ่นยนต์หรือเป็นตาของระบบ automation ทำหน้าที่ในการตรวจสอบชิ้นงานตรวจสอบความผิดปกติต่างๆแทนคนเรา

วัตถุประสงค์

1. เพื่อให้รู้จักการทำงานของส่วนประกอบต่างๆ ของระบบ Machine Vision
2. เพื่อให้สามารถเลือกอุปกรณ์ต่างๆ ของระบบ Machine Vision ให้เหมาะสมกับงาน
3. เพื่อให้สามารถติดตั้งทดลองระบบ Machine Vision กับงานจริงได้
4. เพื่อให้สามารถทำการบำรุงรักษาระบบ Machine Vision เพื่อการใช้งานที่มีเสถียรภาพ

คุณสมบัติผู้เข้าอบรม

ช่างเทคนิค ด้านไฟฟ้า เครื่องกล อิเล็กทรอนิกส์ วิศวกรฝ่ายซ่อมบำรุง วิศวกรฝ่ายผลิต ผู้ออกแบบเครื่องจักร และสนใจงานด้านการออกแบบและพัฒนาระบบ Machine Vision

รูปแบบการอบรมและสัมมนา

บรรยายหลักการและเสริมความเข้าใจผ่านชุดสาธิตประกอบการอบรม

วิทยากร คุณธนภรณ์ จังคพานิชย์
กรรมการผู้จัดการ
บริษัท เอปitech เทคโนโลยี จำกัด

Flash Training เรียนรู้ในเรื่องที่คุณต้องรู้กับ Effective Tips for Learning
สมัครอบรมตามตารางออกอากาศ ได้ที่



ค่าใช้จ่ายในการฝึกอบรมสามารถหักลดหย่อนภาษีได้ 200%

หัวข้อการอบรมและสัมมนา วันแรก

- Foundation of machine vision
 - ทำความรู้จักระบบ Machine vision
 - ส่วนประกอบของระบบ Machine Vision
 - Lighting Solution, Lens Selection and Technique
 - หลักการทำงานของ Industrial Camera , การเลือกใช้งาน
 - Workshop of Lens and Lighting

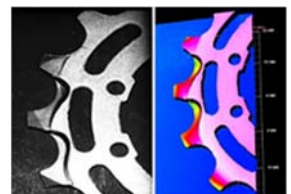
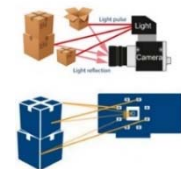
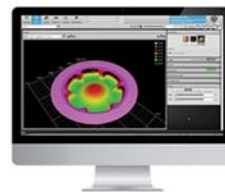


● Image Processing Programming

- Image Acquisition, filter
- Processing tool ; Binary Image, Gray Image, Smart
- Matching, Feature Extraction, Blob, OCR etc ,
- Work Shop

วันที่สอง

- 3D Vision principle and application
 - ความแตกต่างระหว่าง 2D และ 3D Vision
 - การประยุกต์ใช้งาน กับหุ่นยนต์
 - Work Shop
- Vision- Guided Robotics for flexible Automation
 - Overview of VGR
 - การวางแผนและออกแบบ
 - ส่วนประกอบและการประยุกต์ใช้งาน
 - การประยุกต์ใช้อุปกรณ์ต่างๆ ที่มีในท้องตลาด



จัดโดย สมาคมส่งเสริมเทคโนโลยี (ไทย-ญี่ปุ่น) โทร.0-2717-3000 ต่อ 81